

сферы. 1 ср = $7,96 \cdot 10^{-3}$ полного телесного угла = $= 3,28 \times 10^3$ квадратного градуса.

СТЕРЕОБАЗИС (от греч. stereos — телесный, объёмный и basis — основание) — расстояние между двумя точками, одновременное наблюдение из которых одного и того же объекта даёт стереоскопическое изображение этого объекта. Для человеческого зрения С. — расстояние между передними узловыми точками глаз (колеблется от 58 до 72 мм).

Для повышения остроты бинокулярного зрения при рассматривании, напр., удалённых предметов, или стереопар, применяются оптич. приборы (призменные или зеркальные), искусственно увеличивающие глазной С. (см. Стереотруба, Стереоскоп). С увеличением С. уменьшается глубина резко воспринимаемого пространства, но увеличивается острота зрения, поэтому С. выбирается с учётом оптим. сечения этих критериев:

Л. А. Рыжин.

СТЕРЕОПАРА — сочетание двух плоских частичных изображений одного и того же объекта, полученных с двух разных точек зрения или в двух цветах (см. Аналифов метод). При рассматривании С. так, чтобы каждый глаз видел только одно из этих изображений, возникает объёмная (стереоскопич.) картина, воспроизводящая глубину реального объекта, — стереоскопическое изображение. С. используют для создания пространственных изображений объектов в стереокино, стереофотографии, при стереофотограмметрич. съёмке.

Л. А. Рыжин.

СТЕРЕОСКОП — бинокулярный оптич. прибор для раздельного наблюдения правым и левым глазом соответственно своего частичного изображения стереопары, обеспечивающий оптич. совмещение этих изображений для получения единого зрительного образа, обладающего стереоскопичностью (см. Стереоскопическое изображение). В зависимости от конструкции различают С. щелевые, линзовые, зеркальные и комбинированные.

СТЕРЕОСКОПИЧЕСКОЕ ЗРЕНИЕ — пространственное (объёмное) зрение, обусловливающее возникновение трёхмерного зрительного образа наблюдаемого объекта за счёт параллаксирования, оглядывания объекта с разных сторон в предметном пространстве. При бинокулярном наблюдении в предметном пространстве к.-л. точки *A* (рис. 1) её изображения в правом

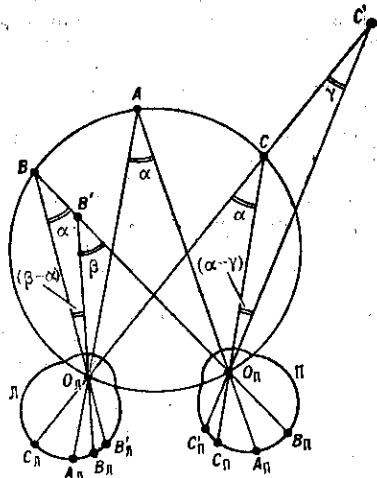


Рис. 1. Схема бинокулярного стереоскопического зрения.

и левом глазу (соответственно *A_л* и *A_п*) попадают на центр. ямки сетчатки, а визирные оси глаз при этом образуют углы параллакса α . Все точки предметного пространства (*B*, *C* и т. д.), видимые с таким же углом параллаксом, лежат на окружности, проходящей через фиксируемую точку *A* и узловые точки глаз *O_л* и *O_п*, и наз. гороптером. Изображения точек предмета, лежащих на гороптере, рисуются на т. н. корреспонди-

рующих точках сетчаток, к-рые соответственно в правом и левом глазу находятся на одинаковых расстояниях от центра ямок (напр., дуга *A_лВ_л* равна дуге *A_пВ_п* = *A_лС_л*). Идентичные изображения, получаемые на корреспондирующих точках, всегда сливаются в единый образ. Изображения точек, расположенных ближе или дальше гороптера, получаются на несоответственных точках сетчаток глаз, что является сигналом мозгу для ощущения разноудалённости этих точек предмета от глаз. В естеств. условиях при переводе взгляда на разноудалённые предметы гороптер непрерывно перестраивается. Несовпадение (диспаритность) изображений разноудалённых точек предмета на сетчатках глаз тем больше, чем больше разность углов параллаксов фиксируемой точки *A* и одновременно наблюдаемых точек *B'*, *C'* и т. д. Значения разностей этих параллаксов $\alpha - \beta$ или $\alpha - \gamma$ наз. дифференциальными углами параллакса $\Delta\alpha$. Мин. диспаритность, к-рую человек способен ощутить, определяет величину предельного угла дифференц. параллакса $\Delta\alpha_0$ (остроту зрения). Эта величина является порогом стереосприятия, к-рый у разных лиц различен, но обычно не превосходит $30''$. От него зависит разрешающая способность восприятия изображения по глубине. Нам. величина Δr различия разноудалённости точек предмета определяется след. отношением:

$$\Delta r = r^2 \Delta\alpha_0 / (b_0 \pm r_0 \Delta\alpha_0),$$

где r_0 — удалённость от зрителя фиксируемой точки; b_0 — межзрачковый стереобазис у наблюдателя (≈ 65 мм); знак плюс в знаменателе относится к точкам, расположенным ближе фиксируемой, знак минус — к точкам, дальше фиксируемой.

На произвольном расстоянии *r* разрешающая сила С. з. равна:

$$W(r) = 1/\Delta r \approx b_0/r^2 \Delta\alpha_0.$$

Если b_0 и r выражены в м, а $\Delta\alpha_0$ — в радианах, то $W(r)$ имеет размерность m^{-1} и определяет кол-во раздельно различимых планов на глубине пространства в 1 м, удалённого от наблюдателя на расстояние *r*. Так, при $\Delta\alpha_0 = 30''$ ($0,000145$ рад) и $b_0 = 65$ мм:

$$W(r) = 450/r^2 \text{ (м}^{-1}\text{)}.$$

Из этого выражения следует, что на расстоянии $r = 10$ м можно различить 4,5 глубинного плана на протяжённости 1 м, т. е. глубинное разрешение составляет 22 см, а на расстоянии $r = 2$ м разрешающая сила С. з. равна 112,5 плана/м и, следовательно, глубинное разрешение уже не превышает 0,9 см.

Объём информации, даваемой С. з., можно оценить кол-вом различных планов N на глубине рассматриваемого пространства на расстоянии от r_1 до r_2 , к-рый определяется как

$$|N|_{r_1}^{r_2} = \sum_{r_1}^{r_2} b_0 \Delta r / \Delta\alpha_0 r^2. \quad (1)$$

Заменяя суммирование интегрированием, имеем

$$|N|_{r_1}^{r_2} = (b_0 / \Delta\alpha_0) (1/r_1 - 1/r_2). \quad (2)$$

При наблюдении объекта через бинокулярные зрительные приборы или проекц. системы разрешающая сила С. з. растёт пропорционально действующему стереобазису *B* и эф. увеличению оптическому прибора Г:

$$W^*(r) = BG / \Delta\alpha_0 r^2.$$

Предельное расстояние, начиная с к-рого уже нельзя в естеств. условиях стереоскопически различить