

Потери энергии звёзд на излучение компенсируются ядерным энерговыделением. Эволюция звёзд может быть охарактеризована как смена источников энерговыделения. Звёзды могут проходить стадии термоядерного горения водорода, гелия, углерода, кислорода, неона и т. д. до образования ядер из смеси изотопов Fe и Ni. Если конкретная задача М. з. требует знания детального хим. состава, то на каждом интервале времени решаются системы ур-ний типа (1), учитывающие десятки изотопов и ядерных реакций. При расчёте эволюции звёзд в энерговыделении необходимо учесть изменение внутр. энергии со временем и работу сил давления (т. н. гравитационное энерговыделение  $e_g$ ):

$$e_g = -P \frac{\partial}{\partial t} \left( \frac{1}{\rho} \right) - \frac{\partial u}{\partial t}.$$

На поздних стадиях эволюции, при  $T \gtrsim 10^8 \text{ K}$ , важную роль начинают играть потери энергии, связанные с генерацией нейтрино в фотонейтринном процессе, при аннигиляции пар  $e^-e^+$ , распаде плазмонов.

Среди др. процессов, к-рые рассматриваются при М. з., — конвективный перенос энергии (адиабатический и неадиабатический), изменение массы звёзд из-за звёздного ветра и (или) при обмене веществом в тесных двойных системах.

Путём М. з. удается воспроизвести осн. параметры б. ч. наблюдаемых звёзд, оценить численность звёзд с разл. характеристиками, сконструировать эволюц. сценарии, связывающие между собой наблюдаемые объекты разных классов. Наиб. важным и принципиальным результатом, достигнутым на основании М. з., следует считать объяснение особенностей диаграммы Герцишпрунга — Ресселла для звёздных скоплений. Совр. результаты моделирования самой изученной звезды — Солнца приведены на рисунке.

Хотя для объяснения характеристик большинства звёзд вполне достаточно стационарных сферически-симметричных моделей, есть ряд проблем, для решения к-рых этого приближения недостаточно; напр., эволюция протозвёзд, взрывные процессы на звёздах, вращение и пульсация звёзд. В этих случаях решаются системы гидродинамич. ур-ний в одномерном или двух- и трёхмерном приближениях с учётом переноса энергии. Следует, однако, отметить, что неодномерные расчёты постационарных процессов находятся (1988) на грани возможностей ЭВМ.

Лит.: Внутреннее строение звезд, под ред. Л. Аллера, Д. Б. Мак-Лафлина, пер. с англ., М., 1970; Зельдович Я. Б., Блиников С. И., Шакура Н. И., Физические основы строения и эволюции звезд, М., 1981; Тассуль Ж.-Л., Теория вращающихся звезд, пер. с англ., М., 1982; Коукс Д. П., Теория звездных пульсаций, пер. с англ., М., 1981; Бисноватый-Юрга Г. С., Физические вопросы теории эволюции, М., 1989.

Л. Р. Юнгелсон.

**МОДУЛИ УПРУГОСТИ** — величины, характеризующие упругие свойства материала. В случае малых деформаций упругого тела связь между компонентами напряжения  $\sigma_{11}, \sigma_{22}, \dots, \sigma_{33}$  и компонентами относится деформации  $\varepsilon_{11}, \varepsilon_{22}, \dots, \varepsilon_{33}$  в нек-рой точке тела представляется шестью линейными соотношениями (см. Гука закон):

$$\begin{aligned} \sigma_{11} &= g_{11}\varepsilon_{11} + g_{12}\varepsilon_{22} + g_{13}\varepsilon_{33} + g_{14}\varepsilon_{12} + g_{15}\varepsilon_{23} + g_{16}\varepsilon_{31}, \\ &\dots \dots \dots \dots \dots \dots \quad (*) \\ \sigma_{31} &= g_{61}\varepsilon_{11} + g_{62}\varepsilon_{22} + g_{63}\varepsilon_{33} + g_{64}\varepsilon_{12} + g_{65}\varepsilon_{23} + g_{66}\varepsilon_{31}. \end{aligned}$$

Коэф.  $g_{11}, g_{12}, \dots, g_{66}$  наз. М. у. и имеют размерность напряжения, т. е. единицы силы, отнесённой к единице площади, поскольку  $\varepsilon_{ij}$  — безразмерные величины.

Физ. смысл М. у. выявляется при рассмотрении осн. элементарных типов напряжённого состояния упругого тела: одностороннего нормального напряжения, чистого сдвига и всестороннего нормального напряжения. Для каждого из этих напряжённых состояний зависимость между напряжением и соответствующей ему

деформацией определяется простейшей ф-лой: напряжение равно произведению соответствующей деформации на М. у. Одностороннему нормальному напряжению  $\sigma$ , возникающему при простом растяжении (сжатии), соответствует в направлении растяжения модуль продольной упругости  $E$  (модуль Юнга). Он равен отношению нормального напряжения к относит. удлинению, вызванному этим напряжением в направлении его действия:  $E = \sigma/\epsilon$  и характеризует способность материалов сопротивляться деформации растяжения.

Напряжённому состоянию чистого сдвига, при к-ром по двум взаимно ортогональным площадкам действуют только касат. напряжения  $\tau$ , соответствует модуль сдвига  $G$ . По величине он равен отношению касат. напряжения  $\tau$  к величине угла сдвига  $\gamma$ , определяющего искажение прямого угла между плоскостями, по которым действуют касат. напряжения:  $G = \tau/\gamma$  и представляет способность материала сопротивляться изменению формы при сохранении его объёма.

Всестороннему равному нормальному напряжению  $\sigma$ , возникающему при гидростатике, давлении, соответствует модуль объёмного сжатия  $K$  (объёмный М. у.). Он равен отношению величины нормального напряжения к величине относит. изменения объёма, вызванного этим напряжением:  $K = \sigma/\theta$  (где  $\theta = \varepsilon_{11} + \varepsilon_{22} + \varepsilon_{33}$  — относит. изменение объёма) и характеризует способность материала сопротивляться изменению его объёма, не сопровождающемуся изменением формы.

К пост. величинам, характеризующим упругие свойства материала, относится коэф. Пуассона  $\nu$ . Величина его равна отношению абс. значений относит. по-перечного сжатия сечения  $\varepsilon'$  (при одностороннем растяжении) к относит. продольному удлинению  $\epsilon$ , то есть  $\nu = |\varepsilon'|/\epsilon$ . Величины М. у. и коэф. Пуассона для нек-рых материалов приведены в табл. 1. Для однородного изотропного тела, напр. мелкозернистого металлич. поликристалла с беспорядочной ориентировкой зёрен (т. е. не имеющего текстуры), М. у. и коэф. Пуассона одинаковы по всем направлениям. Величины  $E$ ,  $G$ ,  $K$  и  $\nu$  связаны соотношениями:

$$G = \frac{E}{2(1+\nu)}, \quad K = \frac{E}{3(1-2\nu)}.$$

Следовательно, только две из них являются независимыми величинами и упругие свойства в случае изотропного тела определяются двумя упругими постоянными.

Т а б. 1.

Наименование материала	$E \cdot 10^{-3}$ , $\text{МН}/\text{м}^2$	$G \cdot 10^{-3}$ , $\text{МН}/\text{м}^2$	$K \cdot 10^{-3}$ , $\text{МН}/\text{м}^2$	$\nu$
Алюминий . . . . .	71,9	27,2	74,6	0,24
Магний . . . . .	45,2	17,7	33,9	0,28
Медь . . . . .	125	46,4	142	0,34
Латунь (70% Cu, 30% Zn)	100,6	37,3	111,8	0,35
Железо (отожжённое)	211,4	81,6	169,8	0,29
Сталь низкоглуберистая	211,9	82,2	169,2	0,29
Сталь отожжённая (0,75%)	210,0	81,1	168,7	0,29
Сталь закалённая . . .	201,4	77,8	165,0	0,29
Молибден . . . . .	324,8	125,6	261,2	0,29
Цинк . . . . .	104,5	41,9	69,4	0,25
Стекло . . . . .	56	22	18,7	0,2
Гранит . . . . .	49	—	—	—
Каучук . . . . .	0,08	—	—	0,47

В случае анизотропного материала, напр. монокристаллов,  $E$ ,  $G$  и  $\nu$  принимают разные значения в разл. кристаллографич. направлениях и их величины могут изменяться в широких пределах. Для монокристаллов М. у. для разл. направлений иногда наз. постоянными упругости. Величины М. у. для нек-рых металлич. монокристаллов приведены в табл. 2.