

достоверное событие Ω . Формула полной вероятности

$$P(A) = \sum_{i=1}^n P(A|B_i)P(B_i)$$

для любого события A позволяет вычислить его вероятность по условным вероятностям $P(A|B_i)$, найти k -ые часто значительно легче, чем $P(A)$. Формулу Байеса

$$P(B_j|A) = \frac{P(A|B_j)P(B_j)}{\sum_{i=1}^n P(A|B_i)P(B_i)}$$

широко используют в статистике, события B_i при этом наз. гипотезами, $P(B_i)$ — их априорными вероятностями, а $P(B_j|A)$ — апостериорной вероятностью B_j (вероятность справедливости гипотезы B_j , если известно, что наступило событие A).

События A и B наз. независимыми, если условная вероятность одного из них при условии наступления другого равна его безусловной вероятности, или, что то же, если $P(A \cap B) = P(A)P(B)$. Аналогично события A_1, A_2, \dots, A_n наз. независимыми, если для любых $1 \leq i_1 < i_2 < \dots < i_k \leq n, k \leq n$

$$P(A_{i_1} \cap A_{i_2} \cap \dots \cap A_{i_k}) = P(A_{i_1})P(A_{i_2}) \dots P(A_{i_k}). \quad (1)$$

(Отметим, что из попарной независимости событий отнюдь не вытекает их независимость в совокупности.) Последнее равенство наз. теоремой умножения вероятностей. Ф-ла (1) останется справедливой, если нек-рые из A_i заменить в обеих частях на дополнительные к ним события \bar{A}_i .

Пример. Пусть события A_1, \dots, A_n независимы и имеют каждое вероятность p . Эти события можно интерпретировать как «успехи» в наблюдении нек-рого случайного события в n независимых испытаниях. Тогда вероятность наступления ровно m успехов равна

$$C_n^m p^m (1-p)^{n-m}, \text{ где } C_n^m = \frac{n!}{m!(n-m)!}. \quad (2)$$

Действительно, можно взять $\Omega = \{(i_1, \dots, i_n), \text{ все } i_k = 0 \text{ или } 1\}$, где $i_k = 1$ соответствует наступлению A_k , а $i_k = 0$ — его ненаступлению. Наступлению m успехов благоприятствуют те исходы (i_1, \dots, i_n) , у k -рых среди i_k ровно m единиц; всего таких исходов C_n^m , а вероятность каждого такого исхода в силу независимости A_k , свойства (4) и ф-лы (1) равна $p^m (1-p)^{n-m}$.

К этому примеру непосредственно примыкает одна из первых (и важнейших) предельных теорем В. т. — теорема Бернулли (простейшая форма *большого числа закона*), согласно k -рой вероятность значит. отклонения частоты успехов ν от вероятности p при больших n становится сколь угодно малой. Т.о., рассматриваемая матем. модель случайных явлений приводит к согласующемуся с практич. наблюдениями выводу о стабилизации частот случайных событий около их вероятностей.

Скорость стремления частоты ν к p оценивают с помощью теоремы Лапласа (частный случай *центральной предельной теоремы*). С ростом n вероятность $P(a < (\nu - p)n^{1/2} [p(1-p)]^{-1/2} < b)$ стремится к $\Phi(b) - \Phi(a)$, где $\Phi(x) = (2\pi)^{-1/2} \int_{-\infty}^x \exp(-y^2/2) dy$ — ф-ция стандартного нормального распределения (*Гаусса распределения*).

Частота ν является типичным примером др. объекта В. т. — *случайной величины*. Так называется любая ф-ция X , ставящая в соответствие каждому исходу ω_i число x_i , при этом среди x_i могут быть и равные. Конкретный вид отображения $\omega_i \rightarrow x_i$ часто несуществен, достаточно знать лишь распределение случайной величины X , т.е. набор разл. возможных значений x_i и приписываемых им вероятностей. *Математическое ожидание* случайной величины X определяется как число $MX = \sum x_i p_i$.

Пример. Пусть в предыдущем примере $X_k = i_k$ для исхода $(i_1, \dots, i_k, \dots, i_n)$, $k = 1, \dots, n$, т.е. случайные величины X_k принимают на $N = 2^n$ исходах лишь два возможных значения: 0 и 1, с вероятностями $1-p$ и p соответственно, так что $MX = p$.

Частота успехов $\nu = n^{-1} \sum_{k=1}^n X_k$, при этом $P(\nu = m/n)$ равна (2), т.е. νn имеет *биномиальное распределение*.

В этом примере рассматривался набор случайных величин $X = (X_1, \dots, X_n)$, или случайный вектор. Основной характеристикой случайного вектора, как и случайной величины, является его распределение (совместное распределение случайных величин X_1, \dots, X_n), т.е. набор возможных его значений (x_1, \dots, x_n) и их вероятностей, равных вероятностям совместений событий $\{X_1 = x_1\}, \dots, \{X_n = x_n\}$. Если эти события для всех наборов (x_1, \dots, x_n) оказываются независимыми, то случайные величины X_1, \dots, X_n также наз. независимыми. О важнейших числовых характеристиках случайных величин см. *Дисперсия, Моменты* случайной величины, *Корреляция коэф-фициент*.

Аксиоматика теории вероятностей. Элементарная В. т. недостаточна для описания случайных явлений уже в простых ситуациях. Модель с конечным числом исходов непригодна, напр., для понятия «случайно выбранной на отрезке точки». Такого рода трудности позволяют преодолеть схема, предложенная А. Н. Колмогоровым в 1933 и ставшая с тех пор общепринятой.

Осн. элементами этой аксиоматич. схемы являются: пространство элементарных событий Ω , k -рое может быть множеством произвольной природы, нек-рый класс \mathcal{F} его подмножеств, т.е. множество элементарных событий, k -рые наз. событиями, и числовая ф-ция P на \mathcal{F} , k -рая удовлетворяет условиям 1)–3) и наз. вероятностью. Для корректности матем. модели требуют, чтобы класс \mathcal{F} был σ -алгеброй (т.е. чтобы само Ω было событием и, значит, принадлежало \mathcal{F} , чтобы наряду с любым событием A классу \mathcal{F} принадлежало бы и его дополнение \bar{A} и чтобы для любой бесконечной последовательности событий A_1, A_2, \dots их объединение $A_1 \cup A_2 \cup \dots$ также было событием), а ф-ция P была счётно-аддитивной, т.е. чтобы вместе со свойством 3) имело место следующее: если события A_1, A_2, \dots попарно несовместны, то $P(A_1 \cup A_2 \cup \dots) = P(A_1) + P(A_2) + \dots$ [это означает, что P является мерой на измеримом пространстве (Ω, \mathcal{F})]. Тройка (Ω, \mathcal{F}, P) наз. вероятностным пространством. Очевидно, что элементарная В. т. является на самом деле частным случаем реализации этой схемы; её осн. определения остаются в силе и в общем случае. Одно из существ. отличий заключается в определении случайной величины $X = X(\omega)$: требуют, чтобы множества $\{\omega: X(\omega) < x\}$ принадлежали классу \mathcal{F} при всех x . Для таких ф-ций X можно определить абстрактный интеграл Лебега, k -рый и наз. матем. ожиданием случайной величины X . Задавать случайную величину X удобнее всего с помощью её ф-ции распределения $F(x) = P(X < x)$.

Предельные теоремы. Осн. задача В. т. — находить по вероятностям одних случайных событий вероятности других, связанных k -л. образом с первыми. Типичный пример — определение вероятности события $A_n = \{a_n < X_1 + X_2 + \dots + X_n < b_n\}$, где X_k — независимые случайные величины, имеющие одно и то же известное распределение. Однако при больших n непосредств. вычисление вероятности $P(A_n)$ становится очень трудоёмким и практически невозможным. В таких случаях полезны предельные теоремы В. т., k -рые позволяют найти приближённые значения искомого вероятностей. Так, если в нашем примере матем. ожидание $MX_k = p$ и $a_n = an, b_n = bn$, то в силу закона больших чисел при любых $a < p < b$ вероятность $P(A_n)$ с ростом n стремится к 1. Центральная предельная теорема уточняет этот результат: если дисперсия $DX_k = \sigma^2$ ко-