

опред. значению физ. величины, имеющей непрерывный спектр, является матем. идеализацией. В действительности любая физ. величина F , принимающая непрерывные значения, может быть определена только с нек-рой степенью точности ΔF , зависящей от разрешения прибора. Поэтому «физические» В. с., отвечающие заданному (среднему) значению измеренной величины \bar{F} , представляют собой по существу *волновой пакет*:

$$|\bar{F}\rangle = \frac{1}{\Delta F} \int_{\bar{F}-\Delta F/2}^{\bar{F}+\Delta F/2} |F'\rangle dF'. \quad (4)$$

[В более общем случае суперпозиция В. с. (4) может содержать коэффициенты $c(F')$, плавно меняющиеся в интервале $(\bar{F}-\Delta F/2, \bar{F}+\Delta F/2)$.] При условии нормировки (2'): $\langle F''|F'\rangle = \delta(F''-F')$ норма В. с. $|\bar{F}\rangle$ конечна: $\langle \bar{F}|\bar{F}\rangle = 1/\Delta F$ при любом конечном ΔF . Т. о., «физические» В. с. (4) удовлетворяют требованию существования конечной нормы. Однако в матем. отношении использование их представляет ряд неудобств. Поэтому в аппарате квантовой механики, как правило, используют «монокроматические» В. с. с условием нормировки (2'), имея в виду, что из них всегда можно составить «физические» В. с. с конечной нормой.

Для динамич. системы, состоящей из N частиц, полным набором измеряемых величин может служить совокупность пространственных координат всех частиц $(x_1, y_1, z_1, \dots, x_N, y_N, z_N)$ вместе с величинами, определяющими внутр. степени свободы частиц (напр., *спинами*) (ξ_1, \dots, ξ_N) . Координаты В. с. в этом базисе

$$\langle x_1, y_1, z_1, \dots, x_N, y_N, z_N; \xi_1, \dots, \xi_N | \Phi \rangle = \Psi(r_1, \dots, r_N; \xi_1, \dots, \xi_N)$$

наз. волновой ф-цией в *конфигурационном представлении*. Условие существования конечной нормы В. с.

$$\langle \Phi | \Phi \rangle = \sum_{\xi_1, \dots, \xi_N} \iiint \Psi^*(r_1, \dots, r_N; \xi_1, \dots, \xi_N) \times \Psi(r_1, \dots, r_N; \xi_1, \dots, \xi_N) dr_1 \dots dr_N = K < \infty$$

означает, что В. с. принадлежит *гильбертовому пространству*. Использование в матем. аппарате квантовой механики собственных В. с. с бесконечной нормой (2') для величин, имеющих непрерывный спектр, требует формального расширения пространства Гильберта путём включения в него также В. с. с бесконечной нормой при условии, что волновые пакеты (4), составленные из суперпозиции таких В. с., обладают конечной нормой.

В *квантовой теории поля* В. с. часто задаётся в чисел *заполнения представления*. В. с. системы частиц с импульсами p_1, \dots, p_N и др. квантовыми числами $\sigma_1, \dots, \sigma_N$ получается (с точностью до нормирующего множителя) в результате действия операторов рождения частиц (a^+) на В. с. вакуума $|0\rangle$:

$$|p_1, \sigma_1; \dots; p_N, \sigma_N\rangle = a_{\sigma_1}^+(p_1) \dots a_{\sigma_N}^+(p_N) |0\rangle.$$

В случае, когда число частиц в системе может изменяться (т. е. в результате взаимодействий происходит рождение или уничтожение частиц), для задания В. с. используется также *Фока представление* (в к-ром число частиц в системе не фиксировано).

Лит.: Дирак П. А. М., *Принципы квантовой механики*, пер. с англ., [2 изд.], М., 1979; Мессиа А., *Квантовая механика*, пер. с франц., т. 1-2, М., 1978-79. С. С. Герштейн.

ВЕКТОРНАЯ АЛГЕБРА — раздел математики, в к-ром изучаются простейшие операции над 3-мерными векторами. Исчисление, позволяющее оперировать геом. величинами по правилам алгебры, возникло в 19 в. и было окончательно оформлено в работах У. Р. Гамильтона (W. R. Hamilton) и Дж. У. Гиббса (J. W. Gibbs). Направленный отрезок a , наз. вектором, характеризуется длиной (модулем) $a = |a|$ и направлением. Сумма

двух векторов $a+b$ определяется по правилу треугольника (параллелограмма): вектор b откладывается от конца вектора a , и сумма $a+b$ определяется как вектор, соединяющий начало a с концом b . Если λ — действит. число, то вектор λa получается из вектора a растяжением в λ раз (при отрицат. λ происходит растяжение в $|\lambda|$ раз и изменение направления на противоположное). Сумма векторов не меняется при перестановке слагаемых, т. е. сложение коммутативно. Кроме того, оно обладает свойством ассоциативности: $(a+b)+c = a+(b+c)$. Для сложения векторов и умножения на число справедливы обычные правила раскрытия скобок (как при операциях с числами). Множество всех векторов пространства с введёнными операциями сложения и умножения на число образует *векторное пространство*.

Скалярное произведение двух векторов определяется как число $(ab) = ab \cos \varphi$, где a, b — длины соответств. векторов, а φ — угол между ними. Векторное произведение $[ab]$, или $a \times b$, определяется как вектор, имеющий длину $ab \sin \varphi$, перпендикулярный к плоскости векторов a, b и направленный так, чтобы тройка $a, b, [ab]$ была правой. Векторы правой (левой) тройки расположены по отношению друг к другу так же, как большой, указат. и средний пальцы правой (левой) руки. Правая тройка переходит в левую при обращении направления одного или всех векторов тройки.

При перестановке сомножителей скалярное произведение не меняется, а векторное меняет знак. Скалярное произведение обращается в нуль для перпендикулярных (ортogonalных) векторов, а векторное — для параллельных (коллинеарных). Имеет место свойство линейности скалярного и векторного произведений по одному из аргументов (любому):

$$(a(b+c)) = (ab) + (ac), \quad (a(\lambda b)) = \lambda(ab), \\ [a(b+c)] = [ab] + [ac], \quad [a\lambda b] = \lambda[ab].$$

Ясный геом. смысл имеет смешанное произведение $(a[bc])$. Это число, равное объёму параллелепипеда, построенного на тройке векторов a, b, c и взятое со знаком плюс или минус в зависимости от того, является ли эта тройка правой или левой. Смешанное произведение не меняется при циклич. (круговой) перестановке его сомножителей: $a \rightarrow b \rightarrow c \rightarrow a$. Оно обращается в нуль, если эти векторы лежат в одной плоскости (компланарны). Др. полезные формулы:

$$[a[bc]] = b(ac) - c(ab), \\ [ab][cd] = a[b[cd]] = (ac)(bd) - (bc)(ad), \\ [a[bc]] + [b[ca]] + [c[ab]] = 0.$$

Удобно задавать произвольный вектор a его компонентами, т. е. проекциями на оси декартовой системы координат, $a = \{a_1, a_2, a_3\}$. Если e_1, e_2, e_3 — векторы единичной длины, направленные вдоль этих осей (орты), то $a = a_1 e_1 + a_2 e_2 + a_3 e_3$. Операции над векторами выражаются через их компоненты след. ф-лами:

$$(a+b)_i = a_i + b_i, \quad (\lambda a)_i = \lambda a_i, \\ (ab) = a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3, \\ [a \ b] = \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix}, \quad (a[bc]) = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix}.$$

В правых частях последних двух ф-л стоят определители соответств. матриц.

Лит.: Кочин Н. Е., *Векторное исчисление и начала тензорного исчисления*, 9 изд., М., 1965; Тамм И. Е., *Основы теории электричества*, 9 изд., М., 1976. М. Б. Менский.

ВЕКТОРНАЯ ЧАСТИЦА — элементарная частица со спином 1 и отрицат. внутренней чётностью, представляющая собой либо квант фундам. векторного поля (фотон, глюон, промежуточные векторные бозоны), либо связанное состояние кварка и антикварка с полным моментом импульса 1 (напр., ρ -, φ -, ω -мезоны). Состояния В. ч. с ненулевой массой характеризуются тремя зна-